

高精度 高速度

负载6KG节拍时间仅为0.26S

重复定位精度

- ±0.02mm (1~2关节)
- ±0.01mm (3关节)
- ±0.01°(4关节)

广泛应用于电子产品、汽车工业、光伏行业、塑料工业、药品工业及食品工等行业



KC30s

- 采用“新运动控制”算法,综合运动控制性能明显提升,机器人运动速度高于行业平均水平,在有效抑制抖动的同时动作更加柔顺;
- KC系列控制器的控制参数可根据需要自由调整,提高控制器的适应性;
- 中空结构,轻量化设计,运行稳定,响应快;
- 独特散热设计,降低因电机、减速机发热带来的影响,保证机器人运行可靠性。

机器人标准规格参数

型号	KS650	
最大运动半径	650mm	
构造	水平多关节	
自由度	4	
可搬质量	手腕部	6KG
重复定位精度	A1+A2轴	±0.02mm
	A3轴	±0.01mm
	A4轴	±0.01°
可动范围	A1轴(旋转)	-135° ~ +135°
	A2轴(旋转)	-135° ~ +135°
	A3轴(手腕上下)	248mm
	A4轴(手腕旋转)	-360° ~ +360°
最大速度 (rad/s(°/s))	A1轴	9.4rad/s(540°/s)
	A2轴	14.3rad/s(820°/s)
	A3轴	1100mm
	A4轴	41.9rad/s(2400°/s)
允许转动惯性(GD ² /4)	A4轴	0.12KG.m ²
本体质量	约24KG	
保护构造	Ip20	
安装方法	地面	
安装环境	温度(°C)	0~45
	湿度	20~80%RH(无结露)
	振动加速度 (m/s ²)	4.9以下
	海拔(m)	1000以下
	其他	无引火性、腐蚀性气体、液体 无溅水,少油、粉尘 远离电磁源 远离磁场
电源容量(KVA)	1.0	
控制柜	KC30s	

KC30s控制柜参数

项目	规格
构造	IP20
外形尺寸	450(宽)×478(深)×140(高)mm(除突起物)
概略质量	16 kg
冷却方式	直接冷却
周围温度	通电时:0°C ~ +40°C, 保管时:-10°C ~ +60°C。温度变化在0.3°C/分以下
相对湿度	10%~90%(无结露)
标高	海拔 2000m 以下 超过 1000m 时,每增加 100m 最大周围温度降低 1%。最高可在 2000m 使用。 (2000m 时,最大周围温度(通电时))
电源规格	单相AC200V/230V(+10% ~ -15%)50/60Hz(±2%)
接地	工作接地(接地电阻100Ω以下)专用接地
电源容量	1kVA
输入输出信号	专用信号:输入6, 输出1 通用信号:输入16, 输出16 (晶体管输出:16 继电器输出:0)
位置控制方式	并行通讯方式(绝对值编码器)
记忆容量	JOB:200,000程序点,10,000机器人命令
增加插槽	PCI express:2卡槽(出厂时DIO基板已占用1个卡槽)
LAN(上位连接)	1个(10BASE-T/100BASE-TX)
喷涂色	无喷漆发纹处理
振动	0.5G以下
其他	<ul style="list-style-type: none"> ·无引火性、腐蚀性气体、液体。 ·无粉尘、切削液(含冷却液)、有机溶剂、油烟、水、盐分、药品、防锈油 ·不靠近电气噪音源 ·无强微波、紫外线、X射线、放射线照射

